

災害現場で活躍するロボット

チーム青関 中道友智 加藤凪 小笠原一真 梶原美琴 福井彩華

開発目的



現在日本では災害が多く発生している
→写真のように家の倒壊や土砂崩れが発生する
→多くの救助者が出る
→土砂崩れによって人が入り込めないような場所にいる救助者を救いたい
→人が入り込めない場所に入り込むロボットを作りたい

VRゴーグルの活用

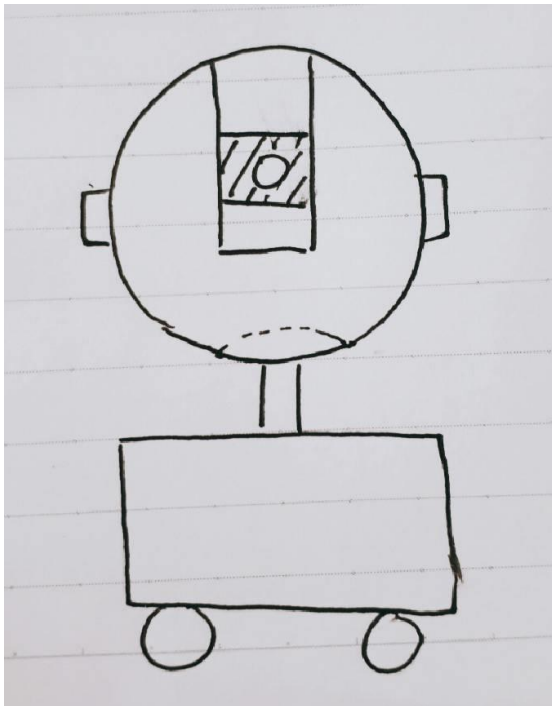
VRゴーグルを使うことの利点

- ・災害現場の様子をよりリアルに把握できる
- ・ロボットの操作をする際に、現場の状況を理解した状態で救助に取り組むことができる



開発内容

初期完成予想図



内容

VRゴーグルに9軸センサーを取り付けゴーグルの動きを判断その後受け取った値を首振り機構に送りその値を首振り機構に反映する。

開発のポイント

人の首の動きの判定をどうするか

首振り機構どうするか

人の首の動きをいかにカメラの動きに反映させるか